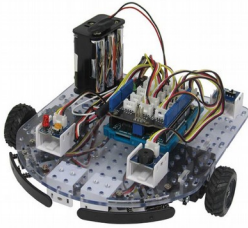


★ Défis 3 ★

Matériel :

- Carte Méga
- Robot UnoEvo
- Interrupteur



Branchements

- Servomoteur droit sur D13
- Servomoteur gauche sur D12
- Diode sur D2-D3
- Interrupteur sur D6-D7

Attention : Le fil noir des toujours branché sur la broche **GND**.

Ce qu'il faut faire. Programmer l'algorithme suivant :

- x Le robot avance quand l'interrupteur est au niveau haut et la diode est allumée.
- x Le robot s'arrête quand l'interrupteur est au niveau bas et la diode est éteinte.

Enregistrer le programme sous le nom "Défis-3".

Compétences mises en œuvre :

- P3-** Brancher correctement sur une carte programmable, des capteurs et des actionneurs,
- P4-** Écrire un programme simple de type action-réaction. (Exécuter, tester, corriger),
- P5-** Écrire un programme incluant des conditions (ET, OU, Si, Sinon, Tant que/Alors)

Restitution

Sur feuille recopier et répondre à la question suivante :

Défis3-Q1 : Expliquer ce qu'il se passe lorsqu'on appuie sur le bouton « téléverser ».